#### **CR 20. INTRODUCCION A SCILAB**

### **JUAN CARLOS HENAO LÓPEZ**

Ingeniero Electricista
Universidad Católica Popular del Risaralda
Estudiante de Maestría en Ingeniería
Juank\_henao@hotmail.com

## **JAMES ANDRES BARRERA MONCADA**

Ingeniero Electricista
Universidad Católica Popular del Risaralda
Estudiante de Maestría en Instrumentación Física
James.barrera@ucpr.edu.co

**RESUMEN:** Scilab es un software de cálculo científico orientado a la computación numérica que posee una extraordinaria versatilidad y capacidad para resolver problemas de matemática aplicada, física, ingeniería, procesamiento de señales y otras muchas aplicaciones. Su base la constituye un sofisticado intérprete formado por diferentes rutinas de cálculo matricial, análisis numérico y visualización gráfica.

Algunas de las aplicaciones que puede desarrollar este lenguaje, se centran en el manejo de constantes, variables, y funciones, al igual que su graficación, que sumando con herramientas de análisis, se convierte en un software muy útil para cualquier ingeniería.

### **CONSTANTES**

Son valores reales o complejos que se guardan en literales y que son útiles al momento de realizar manipulaciones algebraicas.

En pantalla escribir

--> A=16

--> a=14;

A partir de estas asignaciones, se pueden realizar diferentes operaciones

Suma -->a+A

Resta --->a-A

Multiplicación -->A\*a

División -->a/A

Potencia -->a\*\*2

Raíz Cuadrada --->sqrt(A)

De igual forma, SCILAB maneja constantes propias

%i Número imaginario

%e Número exponencial

%pi Número Pi = 3,14159...

%eps Número muy cercano a 0

%inf Número muy grande

%t Valor booleano verdadero

%f Valor booleano falso

Estas cantidades guardan entre si relaciones de orden, especialmente útiles al momento de programar.

Comparador	Significado	
>	Mayor	
>=	Mayor o Igual	
<	Menor	
<=	Menor o igual	
==	Igual	
<b>&lt;&gt;</b>	No igual	

Scilab permite calcular el valor de funciones trascendentales por medio de palabras reservadas en su sistema, algunas de estas funciones son:

Función	Prompt
Seno	>sin(x)
Arco seno	>asin(x)
Coseno	>cos(x)
Arco coseno	>acos(x)
Tangente	>tan(x)
Arco tangente	>atan(x)
Exponencial	>exp(x)
Logaritmo Natural	>log(x)
Logaritmo Decimal	>log10(x)
	>floor(x)
	>ceil(x)

La precisión o forma en la cual se presentan por pantalla o se manipulan datos numéricos se pueden controlar por medio de los siguientes comandos.

-->format(14) 14 elementos

-->format('e') formato científico o exponencial, coma flotante

-->format('v') formato variable (por defecto)

-->format('v',20) formato variable con 20 dígitos

-->format('e',15) formato científico con 15 dígitos

Existe también la posibilidad de operar cantidades complejas.

So numeros de la forma a+bi donde i es la parte imaginaria, para lo cual a manera de ejemplo escribir:

# **FUNCIÓN**

Una función es una relación compuesta por variables, constates y operaciones

$$f(x) = x^2 - 3x - 4$$

$$g(x) = sen(x+1)$$

$$h(m) = \frac{senm^2}{\sqrt{m^2 + 1}}$$

En Scilab se pueden definir de diversas formas:

De manera on-line

# 6. function [arg sal]=nombre(arg ent), función, endfunction

-->function [z]=juan(x), z=x^2+1, endfunction

O también

$$-->$$
deff('[z]=juan(x,y)','z=sqrt(x^2+y^2)')

## **VECTORES**

Vector es un arreglo de objetos que puede representarse en forma de fila o de columna.

$$-->a=[1, 2, 3, 4]$$

$$-->a=[1;2;3;4]$$

Traspuesta de un vector

**Ejercicio**: Una persona tiene tres cuentas bancarias (A, B y C) y hace tres consignaciones en cada banco en tres momentos diferentes. Usando tres vectores, para cada día, representar la información:

	Dia 1	Día 2	Día 3
Banco A	US\$250	\$1.345.000	EUR 200
Banco B	US\$300	\$700.000	EUR 400
Banco C	US\$450	\$125.000	EUR 180

## **MATRICES**

Las matrices son arreglos de varias filas y varias columnas, que se introduce en SciLab de la siguiente manera

-->a=[1,2,3;3,4,5;6,7,8];

-->A=[0,2,3;5,0,-1;3,-3,-5];

Ejercicios: Desarrollar en SciLab los siguientes problemas

-->a+A -->A\*a

-->A+a -->a\*A

-->A-a -->a.\*A

-->a-A -->A.\*a

-->2+A -->1/A

-->2\*A

-->A/2

Algunas matrices muy útiles

[] matriz vacía

diag(x) Matriz de ceros con diagonal x

diag(X) Vector con diagonal de la matriz X

eye (m,m) matriz identidad

Ones(m,n) Matriz of unos

Rand (m,n) Matriz aleatoria de distribución

Zeros(m,n) Matriz de ceros

Las operaciones, entre otras que se pueden realizar con estas matrices son:

--> sum(A) suma de las componentes de la matriz A

--> sum(A,1), suma de los elementos de columna de A

--> sum(A,2), suma de los elementos de cada fila de A

--> trace(A) traza de A

--> prod(A) producto de las componentes de la matriz A

--> prod(A,1), producto elementos de cada columna de A

--> prod(A,2), producto de los elementos de cada fila de A

--> max(A) máximo de las componentes de la matriz A

--> det(A) determinante de la matriz cuadrada A

--> rank(A) rango de la matriz

--> inv(A) inversa de la matriz A

--> lu(A) factorización LU de la matriz A

#### **POLINOMIOS**

Es una expresión algebraica de la forma

$$p(x) = \sum_{i=0}^{n-1} c_i x^{n-1}$$

A manera de ejemplo, considérese el siguiente polinomio, al cual se le obtiene sus raíces.

- $f(x) = 2 x + 2x^2 3x^3$
- -->poly([2,-1,2,-3],"x","coeff");
- →roots(p);

## **GRAFICAS CON SCILAB**

Otras de las potencialidades que tiene SCILAB, son sus herramientas y facilidades para representar de forma gráfica, diferentes tipos de funciones.

Comando plot(arg,arg); -->A=[1,2,3,4];-->B=[3,1,4,3]; -->plot(A,B); -->plot2d(A,B); Ejemplo: graficar la función  $y = \cos(x)$ -->x=linspace(-1,4)'; -->y=cos(x) -->plot2d(x,y); Ejemplo: graficar la función  $y = \cos(x) * \cos(2x)$ -->x=linspace(-1,4)';  $-->y=\cos(x).*\cos(2*x)$  $r = \operatorname{sen}(2\theta)\cos(3\theta)$ -->plot2d(x,y) -->plot2d(y)

Ejemplo: graficar la función  $y = \cos(x) * \cos(2x)$   $y = \cos(2x)$ 

```
-->x=linspace(-1,4)';
-->y=\cos(x).*\cos(2*x);
-->z=cos(2*x)
-->w=[y,z];
-->plot2d(x,w)
-->plot2d(y)
Para graficar en coordenadas polares, se sigue un procedimiento similar al expuesto anteriormente
Se usa el comando -->polarplot2d(arg1,arg2)
Ejemplo: Graficar en coordenadas polares
                                        r = \operatorname{sen}(2\theta)\cos(3\theta)
-->th=[0:0.1:2*%pi]'
-->r=sin(2*th).*cos(3*th);
-->polarplot2d(th,r)
-->x=linspace(0,2*%pi)
-->y=sin(x);
-->plot2d2(x,y)
-->plot2d3(x,y)
-->plot2d4(x,y)
Para curvas paramétricas se tiene
--> linspace(0,8*%pi);
--> param3d(t.*sin(t),t.*cos(t),3*t)
Para graficar funciones en tercera dimensión, se sigue el procedimiento
Comando -->plot3d(x,y,z)
Ejercicio: Dibuja la superficie definida por la función z=f(x,y).
```

```
x : vector de dimensión n
y : vector de dimensión m
z : matriz de dimensión nxm
x e y contienen las coordenadas de los puntos de la malla rectangularsobre la que se dibuja la
función z contiene los valores de la función en los nodos: z(i,j)=f(x(i),y(j))
Para construir la matriz z a partir de los vectores x e y puede ser util la función
-->[xm,ym]=ndgrid(x,y)
Ejemplo: graficar f(x,y)=\cos x \cos y
--> x=linspace(0,2*%pi);
-->y=linspace(0,4*%pi);
-->[xm,ym]=ndgrid(x,y);
-->z=cos(xm).*cos(ym);
\rightarrow plot3d(x,y,z)
-->plot3d1(x,y,z)
-->grayplot(x,y,z)
-->sgrayplot(x,y,z)
Las curvas de nivel, o líneas de contorno se obtiene con la serie de instrucciones
Se usa el comando --> contour(x,y,z,nz)
-->x=linspace(-1,1);
-->y=linspace(-1,1);
-->[xm,ym]=ndgrid(x,y);
\rightarrowcontour(x,y,z,20)
-->contourf(x,y,z,20)
```